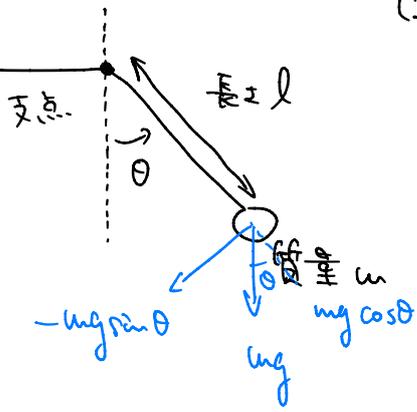


問題 1

I.



$$(1) \quad m l \ddot{\theta} = -mg \sin \theta \approx -mg \theta$$

ゆえに、微分方程式:

$$\ddot{\theta} = -\frac{g}{l} \theta$$

$$\text{すなわち } \theta = A e^{-i\sqrt{\frac{g}{l}}t} + B e^{i\sqrt{\frac{g}{l}}t} \quad (\text{ただし } A, B \text{ は定数})$$

$$\text{また、 } \dot{\theta} = -i\sqrt{\frac{g}{l}} A e^{-i\sqrt{\frac{g}{l}}t} + i\sqrt{\frac{g}{l}} B e^{i\sqrt{\frac{g}{l}}t}$$

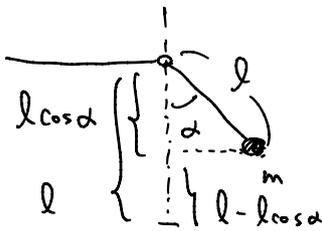
∴ 初期条件 $t=0$ での $\theta = \alpha$ と $\dot{\theta} = 0$ を代入する。

(初速度 $t=0$ での $\dot{\theta} = 0$ と仮定する)

$$\begin{cases} \alpha = A + B \\ 0 = -A + B \end{cases} \rightarrow A = B = \frac{\alpha}{2}$$

$$\text{よって } \theta = \frac{\alpha}{2} \left(e^{-i\sqrt{\frac{g}{l}}t} + e^{i\sqrt{\frac{g}{l}}t} \right) \\ = \alpha \cos \sqrt{\frac{g}{l}}t$$

(2)



エネルギー保存則より

$$E = mgl(1 - \cos \alpha) \approx mgl \left(1 - \left(1 - \frac{1}{2} \alpha^2 \right) \right) \\ = \frac{1}{2} mgl \alpha^2$$

(3) 垂直方向の力平衡より $T = mg \cos \theta + ml \dot{\theta}^2$

(4) 振動の平均力 (時間平均) $\langle T \rangle$ を求める。

[解答]

$$T = mg \cos \theta + ml \dot{\theta}^2 \approx mg \left(1 - \frac{1}{2} \theta^2 \right) + ml \dot{\theta}^2$$

$$\therefore \theta = \alpha \cos \omega t, \quad \dot{\theta} = -\omega \alpha \sin \omega t \quad (\omega = \sqrt{\frac{g}{l}})$$

$$= mg - \frac{mg}{2} \alpha^2 \cos^2 \omega t + ml \omega^2 \alpha^2 \sin^2 \omega t$$

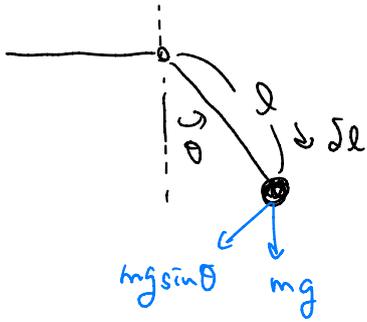
$$\langle T \rangle = mg - \frac{mg}{2} \alpha^2 \langle \cos^2 \omega t \rangle + ml \omega^2 \alpha^2 \langle \sin^2 \omega t \rangle \\ = \frac{1}{2}$$

$$= mg - \frac{mg}{4} \alpha^2 + \frac{1}{2} ml \omega^2 \alpha^2 = mg - \frac{mg}{4} \alpha^2 + \frac{1}{2} ml \cdot \frac{g}{l} \alpha^2$$

$$= mg + \frac{1}{4} mg \alpha^2 = mg \left(1 + \frac{\alpha^2}{4} \right)$$

II.

(5) 方位角方向の運動方程式は.



$$ml\ddot{\theta} = -mg\sin\theta \approx -mg\theta$$

$$\therefore \omega = \sqrt{\frac{g}{l}}$$

$$\downarrow$$

$$m(l+\delta l)\ddot{\theta} = -mg\sin\theta$$

$$\approx -mg\theta$$

$$\therefore \omega' = \sqrt{\frac{g}{l+\delta l}}$$

$$\therefore \delta\omega = \omega' - \omega = \sqrt{\frac{g}{l}} - \sqrt{\frac{g}{l+\delta l}} = \frac{\delta l}{2l} \sqrt{\frac{g}{l}} //$$

$$\left(\sqrt{\frac{g}{l+\delta l}} = \sqrt{g} l^{-\frac{1}{2}} \left(1 + \frac{\delta l}{l}\right)^{-\frac{1}{2}} \approx \sqrt{\frac{g}{l}} \left(1 - \frac{\delta l}{2l}\right) \right)$$

微小量展開

(b) $\delta W = -\langle T \rangle \delta l$

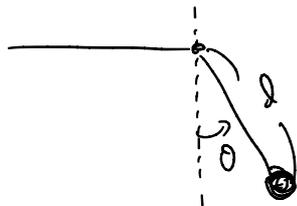
$$= -mg \left(1 + \frac{\alpha^2}{4}\right) \delta l$$

また、問題文より $\delta W = \delta E + \delta U$

単振子の全エネルギー
下降・上昇に伴う
位置エネルギーの変化量

したがって $\delta E = \delta W - \delta U$

よって δU は $-mg \delta l (1 - \cos\alpha)$ とする



$$\delta E = -mg\delta l - mg \frac{\alpha^2}{4} \delta l$$

$$+ mg\delta l - mg\delta l \cos\alpha$$

$\alpha \approx \frac{1}{2}\alpha^2$

$$= mg\delta l \left(1 - \frac{1}{4}\alpha^2\right) //$$

Answer.

$$\delta U = -mg\delta l$$

$$\delta E = \delta W - \delta U$$

$$= -mg\delta l - mg \frac{\alpha^2}{4} \delta l + mg\delta l$$

$$= -mg \frac{\alpha^2}{4} \delta l$$

(7)

$$\left\{ \begin{array}{l} d\omega = \frac{\delta l}{2l} \sqrt{\frac{g}{l}} \\ \delta E = -mg \frac{\alpha^2}{4} \delta l \end{array} \right. \quad \text{or} \quad -\frac{\alpha^2}{4} mg \delta\omega = \frac{1}{2l} \sqrt{\frac{g}{l}} \delta E$$

$$-\frac{1}{2} mg l \alpha^2 d\omega = \underbrace{\sqrt{\frac{g}{l}}}_{E} \underbrace{\delta E}_{\omega}$$

$$\therefore -\frac{d\omega}{\omega} = \frac{dE}{E} = \text{const} \quad \text{"Zeit + Zeit + Zeit + ..."} \quad \text{"}$$

$$\frac{dE}{d\omega} = \frac{E}{\omega} = \text{const} \quad \text{"}$$

III

(8) 運動エネルギー - T と、ポテンシャルエネルギー - U は、

$$T = \frac{1}{2} m l^2 \dot{\theta}^2, \quad U = -mgl \cos \theta$$

$$\left[\begin{array}{l} \text{Diagram: A pendulum of length } l \text{ is shown at an angle } \theta \text{ from the vertical. The horizontal displacement is } x \text{ and the vertical displacement is } y. \end{array} \right.$$

$$\left. \begin{array}{l} x = l \cos \theta \quad \dot{x} = -l \sin \theta \cdot \dot{\theta} \\ y = l \sin \theta \quad \dot{y} = l \cos \theta \cdot \dot{\theta} \end{array} \right]$$

したがって Lagrangian は、 $L = T - U$

$$= \frac{1}{2} m l^2 \dot{\theta}^2 + mgl \cos \theta.$$

一般化運動量 $p = \frac{\partial L}{\partial \dot{\theta}} = m l^2 \dot{\theta} \quad \leadsto \quad \dot{\theta} = \frac{p}{m l^2}.$

(9) 振り子 + α エネルギー - E は、運動エネルギー - とポテンシャル - を α と α^2 を表す α^2 。

$$E = T + U = \frac{1}{2} m l^2 \dot{\theta}^2 - mgl \cos \theta.$$

$$\dot{\theta} = \frac{p}{m l^2} \text{ を代入して、 } E \text{ を } p \text{ と } \theta \text{ で表す。}$$

$$E = \frac{1}{2} \cancel{m l^2} \cdot \frac{p^2}{\cancel{m l^2} \cdot 2} - mgl \cos \theta.$$

$$= \frac{p^2}{2m l^2} - mgl \cos \theta$$

$$\approx \frac{p^2}{2ml^2} - mgl \left(1 - \frac{1}{2}\theta^2\right)$$

$$= \frac{p^2}{2ml^2} + \frac{\theta^2}{2/mgl} - mgl$$

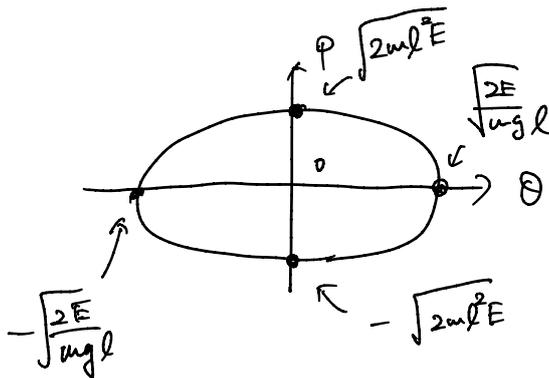
これは「-」が本質と、2つ。

$$E = \frac{p^2}{2ml^2} + \frac{\theta^2}{2/mgl}$$

2" uua 2".

2つ。

$$q = \frac{p^2}{2ml^2 E} + \frac{\theta^2}{2E/mgl}$$



(10)

$\oint p d\theta = (\text{楕円 A の面積}) \times 2$ とあるが、

$$\oint p d\theta = 2\pi \sqrt{\frac{2E}{mgl}} \cdot \sqrt{2ml^2 E} = 2\pi \cdot 2 \cdot \frac{E}{\omega} = \text{const.}$$

つまり、 $\int p d\theta$ は変化するが、 $\oint p d\theta$ は変化する。